

1

Semáforos POSIX (I)

- Pertencen al estándar POSIX.1b y son relativamente recientes (1993)
- Variable de tipo *sem_t* sobre la cual se pueden realizar las funciones clásicas de los semáforos
- POSIX define dos tipos
 - **Semáforos nombrados**: se puede utilizar por el proceso que lo crea y por cualquier otro aunque no tenga relación con el creador
 - **Semáforos no nombrados**: se puede utilizar por el proceso que lo crea (threads). El uso desde otros procesos precisa de una región de memoria compartida.

```
#include <semaphore.h>
sem_t *semaforo;      // nombrados
sem_t semaforo;      // no nombrados
```

- Librerías:
 - lposix4
 - lrt (linux)

Semáforos POSIX (II)

- POSIX no especifica la naturaleza del tipo `sem_t`, basta con saber que almacena toda la información referente al semáforo
- Todas las llamadas de creación y manejo de semáforos devuelven -1 en caso de error y 0 (normalmente) en otro caso
- La única diferencia entre semáforos nombrados y no nombrado es la forma de crear y destruir el semáforo.
- Los semáforos POSIX son semáforos contadores que tienen valores no negativos y deben ser inicializados antes de ser usados
- Para ver los semáforos activos:

```
ipcs -sa
```

Operaciones con Semáforos (I)

- `sem_wait`: operación P sobre un semáforo

```
#include <semaphore.h>
int sem_wait (sem_t *sem)
```

- Decrementa el contador del semáforo
 - Si el valor previo del semáforo es 0, `sem_wait` efectúa un bloqueo del proceso llamante hasta que el semáforo sea incrementado
 - Devuelve 0 si el semáforo pudo ser decrementado y -1 en caso de error
- `sem_trywait`: operación P no bloqueante
 - Si el valor previo del semáforo es 0 en lugar de bloquear al proceso, no hace nada y devuelve -1

```
#include <semaphore.h>
int sem_trywait (sem_t *sem)
```

Operaciones con Semáforos (II)

- ***sem_post***: incrementa el valor del contador del semáforo (operación V)
 - Devuelve 0 si el semáforo pudo ser incrementado y -1 en caso de error

```
#include <semaphore.h>
int sem_post(sem_t *sem)
```

- ***sem_getvalue***: obtiene en *sval* el valor del contador del semáforo

```
#include <semaphore.h>
int sem_getvalue (sem_t *sem, int *sval);
```

Semáforos no nombrados (I)

- Inicialización: la inicialización de un semáforo no nombrado en POSIX se realiza con la función ***sem_init***

```
#include <semaphore.h>
int sem_init (sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);
```

- Inicializa ***sem*** para que contenga el valor *value* (≥ 0).
- ***value*** indica el número de procesos que puede acceder al recurso que asociado al semáforo
- ***pshared***:
 - 0 indica que el semáforo sólo se puede utilizar por el proceso que lo crea (threads);
 - si es distinto de cero, el semáforo puede ser utilizado por cualquier proceso siempre que la estructura ***sem*** resida en una región de memoria compartida
- Devuelve 0 si el semáforo pudo ser inicializado y -1 en caso de error

Semáforos no nombrados (II)

- `sem_destroy`: destruye un semáforo

```
#include <semaphore.h>
int sem_destroy (sem_t *sem)
```

- Si un proceso intenta destruir un semáforo que tiene a otro proceso en espera, `sem_destroy` devuelve un mensaje de error
- Devuelve 0 si el semáforo pudo ser liberado y -1 en caso de error

Semáforos nombrados (I)

- Sincronizan procesos que no tienen ninguna relación entre sí.
- Los semáforos nombrados poseen:
 - Nombre
 - Identificador de usuario
 - Identificador de grupo
 - Permisos de acceso
- El nombre de un semáforo es una cadena de caracteres (con las mismas restricciones de un nombre de fichero). Además
 - Si el nombre (ruta) es relativa, sólo puede acceder al semáforo el proceso que lo crea y sus hijos
 - Si el nombre comienza por `/`, el semáforo puede ser compartido por cualquier proceso

Semáforos nombrados (II)

- **sem_open**: devuelve un identificador que es utilizado por **sem_wait**, **sem_trywait**, **sem_post** y **sem_getvalue** para referirse a dicho semáforo

```
#include <semaphore.h>
sem_t *sem_open (const char *name, int oflag);
sem_t *sem_open (const char *name, int oflag,
mode_t mode, unsigned int value);
```

- **oflag** determina si se accede a un semáforo ya creado o se debe crear uno nuevo
 - Si **oflag** es 0 se indica que se quiere acceder a un semáforo creado (si no existe, **sem_open** devuelve -1)
 - Si **oflag** tiene el valor de **O_CREAT**, o **O_CREAT | O_EXECL** se utiliza la segunda sintaxis presentada arriba

Semáforos nombrados (II)

- Según **oflag**
 - **O_CREAT**: **sem_open** crea un semáforo si no existe. Si existe, accede al semáforo e ignora los parámetros restantes
 - **O_CREAT | O_EXECL**: **sem_open** crea un semáforo si no existe. Si existe se devuelve -1
- En los casos necesarios, **mode** especifica los permisos con los que se crea el semáforo (iguales que en **open**) y **value** especifica el valor inicial del semáforo creado
- **sem_close**: libera los recursos que el sistema asigna a un proceso cuando trabaja con un determinado semáforo

```
#include <semaphore.h>
int sem_close (sem_t *sem);
```

- No necesariamente elimina el semáforo, sólo lo hace inaccesible al proceso

Semáforos nombrados (III)

- *sem_unlink*: elimina un semáforo nombrado

```
#include <semaphore.h>
int sem_unlink (sem_t *sem);
```

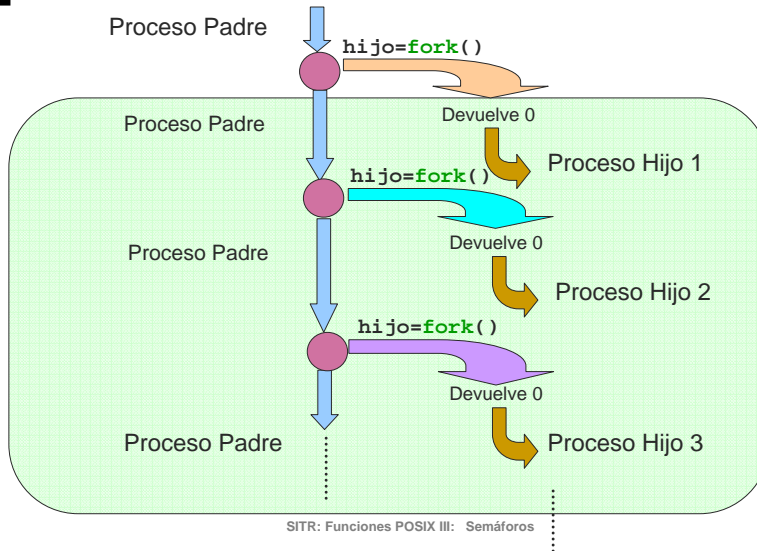
- Si otros procesos hacen referencia al semáforo, *sem_unlink* pospone la destrucción.
- Las llamadas *sem_open* con el mismo nombre de semáforo después de hacer *sem_unlink* se refieren a otro semáforo (aun cuando aun haya procesos utilizando el semáforo)

EJEMPLO: Sección Crítica

Semáforos Nombrados

- El Padre crea un semáforo no nombrado y n-1 procesos
- Cada proceso (padre e hijos) muestra una cadena carácter a carácter liberando la CPU entre cada carácter (*sched_yield()*)
- La sección crítica es la el uso de la salida por pantalla para mostrar la cadena.
- El proceso padre espera la terminación de los hijos y libera el semáforo

Creación de Procesos



13

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <sched.h>
#include <fcntl.h>

#define BUFFER_SIZE 500
#define NUM_PROCESOS 10
char buffer[BUFFER_SIZE];

int main (int argc, char *argv[ ])
{
    char *c;
    int i, n= NUM_PROCESOS;
    pid_t hijo;
    sem_t *semaforo;

    /* Crea el semáforo nombrado */
    if((sem_cont=sem_open("/semaforo", O_CREAT, 0644, 1))==sem_t *)-1)
    { perror("No se puede crear el semáforo"); exit(1); }

    /* Crea los procesos */
    for (i = 1; i<n; ++i)
    { hijo = fork();
      if (hijo ==-1) { perror("No se puede crear el proceso"); exit(-1); }
      else if(hijo==0) break; // si es un hijo terminar el for (solo el padre crea los hijos)
    }
    /* i actúa como identificador del proceso en el padre i==n */

    printf( "buffer, "i:%d proceso ID:%d padre ID:%d\n",i,
            getpid(), getppid());
    c = buffer;
}

```

Id Semáforo

Valor Inicial

Bifurcación

SITR: Funciones POSIX III: Semáforos

// -> Continua

14

EJEMPLO: Secuenciación de Tareas

Semáforos Nombrados

- Crear dos procesos (padre e hijo).
- El proceso padre debe mostrar los números impares del 1 al 20.
- El proceso hijo debe mostrar los números pares del 1 al 20.
- Sincronizar la ejecución concurrente de padre e hijo para que se impriman los números del 1 al 20 de forma correlativa.

17

EJEMPLO: Secuenciación de Tareas

Solución

- Asociaremos un semáforo a cada proceso
- En la sección de entrada cada proceso realizará una operación **P(S)** (bloqueo) sobre su semáforo.
- En la sección de salida cada proceso liberará **V(S)** el semáforo del otro proceso.
- El padre iniciará la ejecución mientras el hijo está suspendido (esto se consigue inicializando los semáforos forma correcta).

18

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <errno.h>
#include <fcntl.h>

sem_t *sem_1, *sem_2; // declaramos un puntero para el identificador de los semáforos

int main(void)
{
    int i;
    pid_t hijo;
    int val;

    printf("Creando semáforos .....\\n");

    /* comprueba si ya existe el semáforo y sino lo crea desbloqueado (1)*/
    sem_1=sem_open ("/sem_1", O_CREAT, 0644, 1);
    if(sem_1==(sem_t *)-1)
        perror("Error creando semáforo 1");

    /* comprueba si ya existe el semáforo y sino lo crea ya bloqueado (0)*/
    sem_2=sem_open ("/sem_2", O_CREAT, 0644, 0);
    if(sem_2==(sem_t *)-1)
        perror("Error creando semáforo 2");

```

Padre
Valor Inicial 1
(Desbloqueado)

Hijo
Valor Inicial 0
(Bloqueado)

// Continúa ->

SITR: Funciones POSIX III: Semáforos

19

```

printf("Creando proceso hijo .....\\n");
hijo=fork() ;
switch(hijo)
{
    case -1:
        printf("error creando proceso hijo\\n");
        exit(0);

    case 0: /* estamos en el hijo, valores pares */
        printf("Soy el hijo con PID:%d\\n", getpid());
        for (i=2;i<=20;i+=2)
        {
            sem_wait (sem_2); /* espera que el padre libere el semáforo */
            printf("hijo valor:%d\\n",i);
            sleep(1);
            sem_post (sem_1); /* activa al padre */
        }
        /* libero semáforos */
        sem_close (sem_1);
        sem_close (sem_2);
        printf("Soy el hijo y termino.....\\n");
        break;

```

Bifurcación

// Continúa ->

SITR: Funciones POSIX III: Semáforos

20

```

default: /*estamos en el padre, valores impares */
printf("Soy el padre con PID:%d\n", getpid());
for(i=1;i<=20;i+=2)
{
    sem_wait(sem_1); /* espera que el hijo libere el semáforo */
    printf("padre valor:%d\n",i);
    sleep(1);
    sem_post(sem_2); /* activa al hijo */
}

/* libero semáforos */
sem_close(sem_1);
sem_close(sem_2);

printf("Soy el padre espero que termine el hijo .....n");
wait(0); /* Esperar que acabe el hijo */

printf("Soy el padre destruyo los semáforos y termino.....n");
sem_unlink("/sem_2");
sem_unlink("/sem_1");
}
exit(0);

```

Ejemplo: Secuenciación de Tareas

■ Con semáforos

```

[/u0/sitr/sitr001/procesos]sem3
Creando semáforos .....
Creando proceso hijo .....
Soy el hijo con PID: 28685
Soy el padre con PID: 28684
padre valor:1
hijo valor:2
padre valor:3
hijo valor:4
padre valor:5
hijo valor:6
padre valor:7
hijo valor:8
padre valor:9
hijo valor:10
padre valor:11
hijo valor:12
padre valor:13
hijo valor:14
padre valor:15
hijo valor:16
padre valor:17
hijo valor:18
padre valor:19
hijo valor:20
Soy el padre espero que termine el hijo .....
hijo valor:20
Soy el hijo y termino.....
Soy el padre destruyo los semáforos y termino.....
[/u0/sitr/sitr001/procesos]

```

■ Sin semáforos

```

[/u0/sitr/sitr001/procesos]sem3r
Creando semáforos .....
Creando proceso hijo .....
Soy el hijo con PID: 28187
hijo valor:2
Soy el padre con PID: 28186
padre valor:1
padre valor:3
hijo valor:4
hijo valor:6
padre valor:5
padre valor:7
hijo valor:8
hijo valor:10
padre valor:9
padre valor:11
hijo valor:12
hijo valor:14
padre valor:13
padre valor:15
hijo valor:16
hijo valor:18
padre valor:17
padre valor:19
hijo valor:20
Soy el hijo y termino.....
Soy el padre espero que termine el hijo .....
Soy el padre destruyo los semáforos y termino.....
[/u0/sitr/sitr001/procesos]

```

EJEMPLO:

Productor-Consumidor

23

// Problema productor - consumidor

type item=.....;

var buffer:array[0..n-1] of item

entrada, salida: 0..n-1;

contador: 0..n

entrada=0; salida=0; contador=0;

function productor;

repeat

.....

// produce un item en la variable nuevo

.....

while contador==n do no-op

buffer[entrada]=nuevo;

entrada=(entrada+1)mod n;

contador=contador+1;

until false

end productor

function consumidor;

repeat

while contador==0 do no-op

nuevo=buffer[salida];

salida=(salida+1)mod n;

contador=contador-1;

.....

// consume el item almacenado en nuevo

.....

until false

end consumidor

Buffer

Entrada

Salida

SITR: Funciones POSIX III: Semáforos

24

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <sched.h>
#include <fcntl.h>

#define BUFFER_SIZE      10      // tamaño del buffer
#define CICLOS           10      // numero de ciclos de ejecución

int buffer[BUFFER_SIZE];
sem_t *sem_cont, *sem_free;      // puntero para el identificador de los semáforos

int main (int argc, char *argv[])
{
    int i;
    pid_t hijo;
    int val;
    int entrada, salida;        // índices a las zonas de inserción y extracción
    entrada=salida=0;           // inicialización

    printf("Creando semáforos .....");
    /* semáforo del contador de productos sino lo crea inicializado(0)*/
    if((sem_cont=sem_open("/sem_cont", O_CREAT, 0644, 0))==(sem_t *)-1)
        perror("Error creando semáforo 1");

    /* semáforo del espacio libre y sino lo crea inicializado (BUFFER_SIZE)*/
    if((sem_free=sem_open("/sem_free", O_CREAT, 0644, BUFFER_SIZE))==
        (sem_t *)-1)
        perror("Error creando semáforo 2");

    // Continua ->
}

```

Contador
Valor Inicial 0

Espacio Libre
Valor Inicial
BUFFER_SIZE

```

hijo=fork();
switch(hijo)
{
    case -1:
        printf("error creando proceso hijo\n");
        sem_unlink("/sem_cont");
        sem_unlink("/sem_free");
        exit(0);

    case 0: /* estamos en el hijo -> consumidor */
        printf("Soy el hijo (consumidor) con PID:%d\n", getpid());
        sleep(1);

        for (i=0;i<=CICLOS;i++)
        {
            sem_wait(sem_cont); /* espera datos en el buffer (contador>0) y dec.*/
            buffer[salida] = 0; // consume un elemento
            salida= (salida+1) % BUFFER_SIZE; // buffer circular
            sem_post(sem_free); /* incrementa el contador de espacio */

            sem_getvalue(sem_cont,&val); // valor del contador del semáforo
            printf("Soy el Consumidor: salida=%d, Estado %d productos\n", salida, val);
            sleep(2);
        }
        /* libero semáforos */
        sem_close(sem_cont);
        sem_close(sem_free);
        printf("Soy el hijo y termino.....\n");
        break;
}

```

Bifurcación

Espera que haya
productos y
consume un
elemento

Incrementa el
contador libre

```

default: /*estamos en el padre-> productor */
printf("Soy el padre (productor) con PID:%d\n", getpid());
sleep(1);

for (i=0;i<=CICLOS;i++)
{
    sem_wait(sem_free); /* espera que haya espacio en el buffer y decrementa */
    buffer[entrada] = i; // produce un elemento
    entrada= (entrada+1) % BUFFER_SIZE; // buffer circular
    sem_post(sem_cont); /* incrementa el contador del semáforo */

    sem_getvalue(sem_cont,&val); // valor del contador del semáforo
    printf("Soy el Productor: entrada=%d, Estado %d productos\n", entrada, val);
    sleep(1);
}

/* libero semáforos */
sem_close(sem_cont);
sem_close(sem_free);

printf("Soy el padre espero que termine el hijo ....\n");
wait(0); /* Esperar que acabe el hijo */

printf("Soy el padre destruyo los semáforos y termino.....\n");
sem_unlink("/sem_cont");
sem_unlink("/sem_free");
}
exit(0);
}

```

Incrementa el contador de productos

Espera que haya espacio libre

SITR: Funciones POSIX III: Semáforos 27

Ejemplo: Productor - Consumidor

```

Creando semaforos .....
Creando proceso hijo .....
Soy el hijo (consumidor) con PID:18408
Soy el padre (productor) con PID:18407
Soy el Productor: entrada=1, Estado 1 productos
Soy el Consumidor: salida=1, Estado 0 productos
Soy el Productor: entrada=2, Estado 1 productos
Soy el Consumidor: salida=2, Estado 0 productos
Soy el Productor: entrada=3, Estado 1 productos
Soy el Productor: entrada=4, Estado 2 productos
Soy el Consumidor: salida=3, Estado 1 productos
Soy el Productor: entrada=5, Estado 2 productos
Soy el Productor: entrada=6, Estado 3 productos
Soy el Consumidor: salida=4, Estado 2 productos
Soy el Productor: entrada=7, Estado 3 productos
Soy el Productor: entrada=8, Estado 4 productos
Soy el Consumidor: salida=5, Estado 3 productos
Soy el Productor: entrada=9, Estado 4 productos
Soy el Productor: entrada=0, Estado 5 productos
Soy el Consumidor: salida=6, Estado 4 productos
Soy el Productor: entrada=1, Estado 5 productos
Soy el padre espero que termine el hijo .....
Soy el Consumidor: salida=7, Estado 4 productos
Soy el Consumidor: salida=8, Estado 3 productos
Soy el Consumidor: salida=9, Estado 2 productos
Soy el Consumidor: salida=0, Estado 1 productos
Soy el Consumidor: salida=1, Estado 0 productos
Soy el hijo y termino.....
Soy el padre destruyo los semaforos y termino.....

```

28