



1

Threads POSIX

- Un SO que soporte threads debe contener un paquete que proporcione un sistema en tiempo real para manejo de threads
- Dos bibliotecas principales de gestión de threads: **Sun Solaris 2** y threads POSIX (**pthread**)
- Ambos contemplan la creación y destrucción dinámica de threads
- **Sun Solaris 2**
 - Establecen explícitamente las propiedades de los threads
 - Ofrecen mayor control entre threads y recursos de procesadores
 - Normalmente sólo funcionan en Sun
- **Pthreads**
 - Se valen de objetos atributo para representar propiedades de los threads
 - Varios threads pueden estar asociados a un mismo objeto
 - Ofrecen un método más robusto de cancelación y terminación

Gestión básica de threads

- Funciones POSIX de gestión básica de threads

Función	Descripción
<code>pthread_create</code>	Crea un thread para ejecutar una función determinada
<code>pthread_exit</code>	Causa la terminación del thread que lo invoca
<code>pthread_attr_init</code>	Inicializa los atributos del thread a su valor por defecto
<code>pthread_join</code>	Hace que el thread que la invoca espere a que termine un thread determinado
<code>pthread_self</code>	devuelve la identidad del thread que lo invoca
<code>pthread_cancel</code>	Solicita la terminación de otro thread

- Un thread tiene asociados (entre otros) los siguientes parámetros
 - TID
 - Pila
 - Prioridad de ejecución
 - Dirección de inicio de la ejecución

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

3

Gestión básica de Threads (II)

- Un thread se representa mediante su TID de tipo `pthread_t`
- `pthread_t` es una estructura transparente al usuario y que depende de la implementación (pueden contener información adicional)
- Un pthread es dinámico ya que se puede crear en cualquier instante de tiempo
- En POSIX, cuando un thread se crea se coloca en una cola de threads preparados
- Normalmente las llamadas al sistema para gestión de threads devuelven 0 si se ha llevado a cabo con éxito y un valor no nulo en caso de error

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

4

Llamadas para gestión de Threads (I)

- Creación de threads: *pthread_create*

```
#include <pthread.h>
int pthread_create (pthread_t *tid, const pthread_attr_t
*attr, void *(*start_routine) (void*), void *arg);
```

- Parámetros
 - *tid*: apunta al thread que se crea
 - *attr*: atributos del thread creado (tipo *pthread_attr_t*)
 - *start_routine*: puntero a la función que debe ejecutar el thread
 - *arg*: puntero a los argumentos que se pasan a la función

Llamadas para gestión de Threads(II)

- Inicializar un objeto atributo por defecto:
pthread_attr_init

```
#include <pthread.h>
int pthread_attr_init (pthread_attr_t *attr);
```

- Obtener identificador de un thread (TID):
pthread_self

```
#include <pthread.h>
pthread_t pthread_self (void);
```

- Terminar un thread: *pthread_exit*

```
#include <pthread.h>
void pthread_exit (void *value_ptr);
```

Gestión básica de Threads: Ejemplo (I)

- La función que ejecuta el thread se pasa como un puntero a dicha función
- Los parámetros de la función se pasan como un puntero *void*
- Se declara un thread para la función *main* (*main* es implícitamente un thread cuando se trabaja con threads)
- Es necesario inicializar los atributos de los threads (aunque sea por defecto)

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

7

EJEMPLO:

Crear threads:

:compilar con librerías: **-lposix4 -lpthread**

:compilar en **linux** con librerías: **-lrt -lpthread**

8

```

//Programa que muestra cómo crear threads
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

/* Prototipos de las funciones que ejecutan los threads */
void *func1 (void *);
void *func2 (void *);

pthread_t thread1, thread2, thmain; /* Declaración de los threads */
pthread_attr_t attr; /* atributos de los threads */

/* Definición de las funciones func1 y func2 */
void *func1 (void *arg)
{
    pthread_t tid = pthread_self(); /* identificador de thread*/

    printf("Soy el thread 1 y voy a ejecutar func1 \n");
    sleep(2);
    printf("Soy el thread 1 y he terminado de ejecutar la función 1\n");
    pthread_exit(NULL); /* Provoca la terminación del thread*/
}

void *func2 (void *arg)
{
    pthread_t tid = pthread_self(); /* identificador de thread*/

    printf("Soy el thread 2 y voy a ejecutar func2 \n");
    sleep(5);
    printf("Soy el thread 2 y he terminado de ejecutar la función 2\n");
    pthread_exit(NULL); /* Provoca la terminación del thread*/
}

```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

Ejemplo: Creación de threads

```

/*Función main*/
int main(void)
{
    thmain = pthread_self();
    /*La propia función main es un thread*/

    /*inicializa los parámetros de los threads por defecto*/
    pthread_attr_init (&attr);

    printf("Soy la función main y voy a lanzar los dos threads \n");

    pthread_create (&thread1, &attr, func1, NULL);
    pthread_create (&thread2, &attr, func2, NULL);

    printf("Soy main: he lanzado los dos threads y termino\n");
    pthread_exit (NULL);
}

```

```

[/u0/sitr/sitr001/threads]th1
Soy la función main y voy a lanzar los dos threads
Soy main: he lanzado los dos threads y termino
Soy el thread 1 y voy a ejecutar func1
Soy el thread 2 y voy a ejecutar func2
Soy el thread 1 y he terminado de ejecutar la función 1
Soy el thread 2 y he terminado de ejecutar la función 2

```

10

Llamadas para gestión de Threads(III)

- Dependencias entre threads: `pthread_join`, hace que el thread que la invoca espere a que termine un determinado thread

```
#include <pthread.h>
int pthread_join (pthread_t thread, void **value_ptr);
```

- Permite que varios threads cooperen en una tarea
- `thread` es el TID del thread que esperamos que termine
- En `value_ptr` se almacena el código de salida del thread que termina (si es NULL no guarda nada)

EJEMPLO:

Threads: pthread_join

:compilar con librerías: `-lposix4 -lpthread`

:compilar en **linux** con librerías: `-lrt -lpthread`

```

// Ejemplo de utilización de pthread_join
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

/* Prototipos de las funciones que ejecutan los threads */
void *func1 (void *);
void *func2 (void *);

pthread_t thread1, thread2, thmain; /* Declaración de los threads */
pthread_attr_t attr; /* atributos de los threads*/

/* Definición de las funciones func1 y func2 */
void *func1 (void *arg)
{
    printf("Soy el thread1 y estoy ejecutando func1 \n");
    sleep(4);
    printf("Soy el thread 1 termino \n");
    pthread_exit (NULL);
}

void *func2 (void *arg)
{
    int err;
    printf("Soy el thread2 y esperando que thread1 termine \n");
    if (err = pthread_join(thread1, NULL))
        printf ("Error al esperar a thread1 \n");
    else
    {
        printf("Soy thread2, thread1 ha terminado y ejecuto func2 \n");
        sleep(2);
    }
    pthread_exit (NULL);
}

```

SHR: Funciones POSIX (2): Threads

13

Ejemplo: pthread_join()

```

/*Función main*/
int main(void)
{
    thmain = pthread_self();

    /*inicializa los parámetros de los threads por defecto*/
    pthread_attr_init (&attr);

    printf("Soy la función main y voy a lanzar los dos threads \n");

    pthread_create (&thread1, &attr, func1, NULL);
    pthread_create (&thread2, &attr, func2, NULL);

    printf("Soy main: he lanzado los dos threads y termino
\n");
    pthread_exit (NULL);
}

```

```

[/u0/sitr/sitr001/threads]th2
Soy la función main y voy a lanzar los dos threads
Soy main: he lanzado los dos threads y termino
Soy el thread1 y estoy ejecutando func1
Soy el thread2 y voy a esperar que thread1 termine
Soy el thread1 termino
Soy th2, th1 ha terminado y estoy ejecutando func2
[/u0/sitr/sitr001/threads]

```

14

EJEMPLO:

Paso de parámetros a threads:

:compilar con librerías: **-lposix4 -lpthread**

:compilar en **linux** con librerías: **-lrt -lpthread**

15

```
//Programa que muestra el paso de parámetros en threads
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

/* Prototipos de las funciones que ejecutan los threads */
void *func1 (void *);

// Estructura que contiene los datos a pasar como parámetros
// Un único parámetro se puede pasar directamente con el operador &
typedef struct
{
    int dato1,dato2;
}datos;

pthread_t thread1, thmain; /* Declaración de los threads */
pthread_attr_t attr; /*atributos de los threads*/

/* Definición de las funciones func1 */
void *func1 (void *arg)
{
    int a,b;

    datos *p= (datos *) (arg);

    pthread_t tid = pthread_self(); /*identificador de thread*/
    a=(p->dato1);
    b=(p->dato2);
    printf("Soy el thread 1 y voy a ejecutar func1 \n");
    printf("La multiplicación es %d\n",a*b);
    printf("Soy el thread 1 y he terminado de ejecutar la función 1\n");
    pthread_exit (NULL);
}
```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

16

Ejemplo: paso de parámetros

```
/*Función main*/
int main (void)
{
    datos param;
    param.dat01=6;
    param.dat02=8;

    thmain = pthread_self();
    pthread_attr_t attr;

    printf("Soy la función main y voy a lanzar el thread \n");
    pthread_create (&thread1, &attr, func1, &param);

    printf("Soy main: he lanzado el thread y termino\n");
    pthread_exit (NULL);
}
```

```
[/u0/sitr/sitr001/threads]th3
Soy la función main y voy a lanzar el thread con parámetros 6x8
Soy main: he lanzado el thread y termino
Soy el thread 1 y voy a ejecutar func1
La multiplicación es 48
Soy el thread 1 y he terminado de ejecutar la función 1
[/u0/sitr/sitr001/threads]
```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

17

Cancelar otro thread

- Solicita la terminación de otro thread:

```
#include <pthread.h>
int pthread_cancel (pthread_t target_thread );
```

- El thread objetivo debe estar en un estado 'cancelable':
- Condiciones:
 - Configurar el thread para que sea cancelable:

```
int pthread_setcancelstate (int state, int * oldstate );
int pthread_setcanceltype (int type, int * oldtype );
```

state: PTHREAD_CANCEL_ENABLE, PTHREAD_CANCEL_DISABLE

type: PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, PTHREAD_CANCEL_ASYNCHRONOUS

- Estar en estado suspendido (espera) o un punto de cancelación:

```
void pthread_testcancel ();
```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

18

EJEMPLO:

Cancelación de un thread

:compilar con librerías: `-lposix4 -lpthread`

:compilar en **linux** con librerías: `-lrt -lpthread`

19

```
//Programa que muestra el paso de parámetros en threads
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <pthread.h>

/* Prototipos de las funciones que ejecutan los threads */
void *func1 (void *);

pthread_t thread1, thmain; /* Declaración de los threads */
pthread_attr_t attr; /* atributos de los threads*/

/* Definición de la función func1 */
void *func1 (void *arg)
{
    pthread_t tid;

    tid=pthread_self(); //se asigna un identificador de thread

    // permite la cancelación del thread
    pthread_setcanceltype (PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, NULL);
    pthread_setcancelstate (PTHREAD_CANCEL_ENABLE, NULL);

    printf("Soy el thread 1 [TID:%d] y voy a esperar\n",tid);

    sleep(10); // punto de cancelación
    pthread_testcancel(); // punto de cancelación

    printf("Soy el thread 1 [TID:%d] y he terminado\n", tid);
    pthread_exit (NULL);
}
```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

20

Ejemplo: cancelación de threads

```
/*Función main*/
int main (void)
{
    thmain = pthread_self(); /*La propia función main es un thread*/
    pthread_attr_init (&attr);

    printf("Soy main [TID: %d] y voy a lanzar el thread\n", thmain);
    pthread_create (&thread1, &attr, func1, NULL);

    sleep(2);

    if (pthread_cancel(thread1)!=0)
        perror("Error cancelando thread");
    else
        printf("Soy main [TID: %d] he cancelado el thread [TID: %d] y termino\n",
              thmain, thread1);

    pthread_exit (NULL);
}
```

```
[/u0/sitr/sitr001/threads]th5
Soy main [TID: 1] y voy a lanzar el thread
Soy el thread 1 [TID:4] y voy a esperar
Soy main [TID: 1] he cancelado el thread [TID: 4] y termino
[/u0/sitr/sitr001/threads]
```

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

21

Atributos de los Pthreads (I)

- Los atributos de los threads en POSIX se encapsulan en un objeto tipo atributo (`pthread_attr_t`)
- Este mecanismo permite asociar a un grupo de threads los mismos atributos
- Cuando cambia una propiedad del objeto atributo, cambia para todos los threads asociados a él
- POSIX proporciona llamadas para crear, inicializar, configurar y destruir elementos de un objeto atributo

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

22

Atributos de los Pthreads (II)

- Algunas de las propiedades asociadas a los threads se muestran en la tabla siguiente

Propiedad	Función
Inicialización	<code>pthread_attr_init</code> <code>pthread_attr_destroy</code>
Tamaño de la pila	<code>pthread_attr_setstacksize</code> <code>pthread_attr_getstacksize</code>
Dirección de la pila	<code>pthread_attr_setstackaddr</code> <code>pthread_attr_getstackaddr</code>
Estado de desconexión	<code>pthread_attr_setdetachstate</code> <code>pthread_attr_getdetachstate</code>
Alcance	<code>pthread_attr_setscope</code> <code>pthread_attr_getscope</code>
Herencia	<code>pthread_attr_setinheritsched</code> <code>pthread_attr_getinheritsched</code>
Política de planificación	<code>pthread_attr_setschedpolicy</code> <code>pthread_attr_getschedpolicy</code>
Parámetros de planificación	<code>pthread_attr_setschedparam</code> <code>pthread_attr_getschedparam</code>

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

23

Atributos de los Pthreads (III)

- Excepto `pthread_attr_init` y `pthread_attr_destroy` todas las funciones para obtener o establecer atributos tienen dos parámetros

```
#include <pthread.h>
#include <sched.h>
int pthread_attr_setstacksize(pthread_attr_t *attr,
                             size_t stacksize);
```

- El primer parámetro es un puntero a un objeto `pthread_attr_t` y el segundo el valor del atributo que se desea cambiar

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

24

Algunos atributos de los pthreads(I)

- Inicialización y destrucción
 - `pthread_attr_init`: inicializa un objeto atributo a los valores por defecto
 - `pthread_attr_destroy`: hace que el valor del objeto sea no válido (POSIX no especifica el comportamiento del objeto una vez destruido)
- Dirección y tamaño de pila
 - `pthread_attr_getstackaddr`: obtiene dirección
 - `pthread_attr_setstackaddr`: establece dirección
 - `pthread_attr_getstacksize`: obtiene tamaño
 - `pthread_attr_setstacksize`: establece tamaño

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

25

Algunos atributos de los pthreads(II)

- Estado de desconexión: un thread puede estar en dos estados
 - estado de conexión (*undetached*): los demás threads son conscientes de su existencia y pueden esperarlo (*join*)
 - estado de desconexión (*detached*): los demás threads no tienen consciencia de su existencia (no se puede esperar)
- `pthread_attr_getdetachstate`: examina el '*detachstate*' de un objeto atributo. Este puede ser
 - `PTHREAD_CREATE_JOINABLE` (no desconectado)
 - `PTHREAD_CREATE_DETACHED` (desconectado)
- `pthread_attr_setdetachstate`: establece el '*detachstate*' a uno de los valores anteriores
- Los threads desconectados invocan la llamada `pthread_detach` cuando terminan para liberar los recursos

SITR: Funciones POSIX (2): Threads

26